

(11) Publication number: 2000151548 A

Generated Document

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(21) Application number: 10315127

(51) Intl. Cl.: H04J 11/00 H04L 7/00

(22) Application date: 05.11.98

(30) Priority:

(43) Date of application publication:

30.05.00

(84) Designated contracting states: (71) Applicant: MATSUSHITA ELECTRIC IND CO LTD

(72) Inventor: ISHIKAWA KIMIHIKO

(74) Representative:

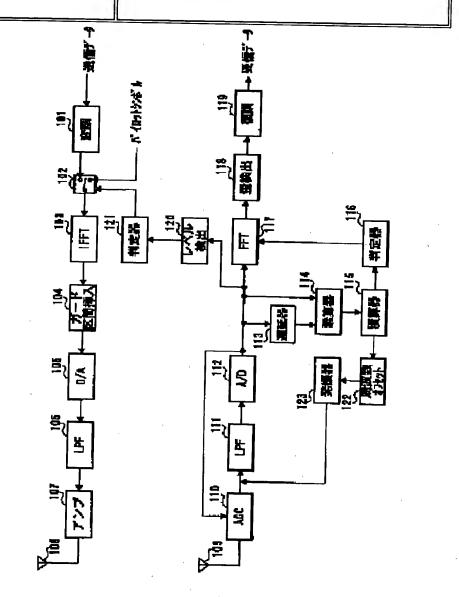
(54) OFDM COMMUNICATION **APPARATUS**

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To stably conduct the orthogonal frequency division multiplex OFDM communication.

SOLUTION: A base band signal is sent to a level detection section 120, where a level of the signal is detected. The detected reception level is fed to a discrimination device 121, where the level is discriminated with a threshold value. That is, the detected level is compared with a prescribed threshold value. When the level is lower than the threshold value, it is discriminated that an environment of a transmission path is wrong and a pilot symbol is inserted. Thus, the a prescribed device 121 gives an instruction of insertion of a symbol to a pilot symbol insert section 102 and the pilot symbol is inserted to transmission data. The insertion of the symbol is controlled in this way so as to vary number N of symbols between the pilot symbols and the system can cope with the environment of the transmission channel.

COPYRIGHT: (C)2000,JPO



THIS PAGE BLANK (USPTO)

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12)公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開2000-151548

(P2000-151548A)

(43) 公開日 平成12年5月30日(2000.5.30)

EE04 GG11 HH03 HH15 HH42

HH55 MM36

(51) Int. Cl. 7	• •	識別記号		F I	テーマコート・	(参考)
H04J 11/00		**	•	H04J 11/00	Z 5K004	
H04L 7/00				H04L 7/00	F 5K022	
// H04L 27/00				27/00	 Z 5K047	•

審査請求 未請求 請求項の数9 OL (全8頁)

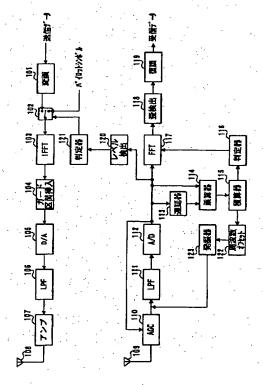
(21) 出願番号 特願平10-315127 (71) 出願人 000005821 松下電器産業株式会社 (22) 出願日 平成10年11月5日(1998.11.5) 大阪府門真市大字門真1006番地 石川 公彦 (72) 発明者 神奈川県横浜市港北区綱島東四丁目3番1 号 松下通信工業株式会社内 (74) 代理人 100105050 弁理士 鷲田 公一 Fターム(参考) 5K004 AA01 BA02 BC00 BD00 5K022 DD13 DD17 DD18 DD19 DD22 DD42 5K047 AA02 AA03 BB01 CC01 EE02

(54) 【発明の名称】OFDM通信装置

(57) 【要約】

【課題】 OFDM通信を安定して行なうことができること。

【解決手段】 ベースバンド信号は、レベル検出部120に送られ、そこでレベル検出が行われる。この検出された受信レベルは、判定器121に送られて、そこでしきい値判定される。すなわち、検出されたレベル値と所定のしきい値とが比較され、レベル値がしきい値を下回るときには、伝送路の環境が悪いと判断してパイロットシンボルを挿入するようにする。したがって、判定器121からパイロットシンボル挿入部102にシンボル挿入の指示が与えられ、送信データにパイロットシンボルが挿入される。このように、シンボル挿入の制御を行なって、パイロットシンボル間のシンボル数Nを可変として、伝送路環境に適応できるようにする。





【特許請求の範囲】

【請求項1】 同期用シンボル及び前記同期用シンボルと同じ信号である位相基準シンボルを有効シンボルに付加する付加手段、並びにシンボル挿入情報に基づいて前記同期用シンボルを適応的に挿入する制御を行なう制御手段を有する送信機と、受信信号を単位シンボル遅延させる遅延手段、前記受信信号と単位シンボル遅延した受信信号との間の相関をとる相関手段、及び前記相関の結果についてしきい値判定を行なうことによりシンボル同期をとる同期手段を有する受信機と、を具備することを 10 特徴とするOFDM通信装置。

【請求項2】 受信信号から速度パラメータを抽出して 通信相手の速度を測定する速度測定手段と、測定された 速度が所定のしきい値を超えたときにシンボル挿入情報 を前記制御手段に送るシンボル挿入情報送信手段と、を 具備することを特徴とする請求項1記載のOFDM通信 装置。

【請求項3】 受信信号のレベルを検出するレベル検出 手段と、検出されたレベルが所定のしきい値以下である ときにシンボル挿入情報を前記制御手段に送るシンボル 20 挿入情報送信手段と、を具備することを特徴とする請求 項1記載のOFDM通信装置。

【請求項4】 請求項1から請求項3のいずれかに記載のOFDM通信装置を備えたことを特徴とする基地局装置。

【請求項5】 請求項1から請求項3のいずれかに記載のOFDM通信装置を備えたことを特徴とする通信端末装置。

【請求項6】 同期用シンボル及び前記同期用シンボルと同じ信号である位相基準シンボルを有効シンボルに付 30 加する工程、並びにシンボル挿入情報に基づいて前記同期用シンボルを適応的に挿入する制御を行なう工程を有する送信工程と、受信信号を単位シンボル遅延させる工程、前記受信信号と単位シンボル遅延した受信信号との間の相関をとる工程、及び前記相関の結果についてしきい値判定を行なうことによりシンボル同期をとる工程を有する受信工程と、を具備することを特徴とするOFD M通信方法。

【請求項7】 受信信号から速度パラメータを抽出して通信相手の速度を測定する工程と、測定された速度が所 40 定のしきい値を超えたときにシンボル挿入情報を出力する工程と、を具備することを特徴とする請求項6記載のOFDM通信方法。

【請求項8】 受信信号のレベルを検出する工程と、検出されたレベルが所定のしきい値以下であるときにシンボル挿入情報を出力する工程と、を具備することを特徴とする請求項6記載のOFDM通信方法。

【請求項9】 前記シンボル挿入情報は、通信相手から送信されることを特徴とする請求項6記載のOFDM通信方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、無線通信システムにおいて使用されるOFDM通信装置に関する。

[0002]

【従来の技術】現在の地上波の伝送路における伝送特性の劣化の主な要因は、マルチパス妨害である。このマルチパス妨害に対して強いOFDM (Orthogonal Frequency Division Multiplexing) 伝送方式が近年注目されている。このOFDMは、ある信号区間で互いに直交する多数(数十~数百)のディジタル変調波を多重する方式である

【0003】このOFDM伝送方式においては、位相基準となるパイロットシンボルなどによりシンボル同期や周波数同期などの初期同期を行ない、初期同期で得られたタイミングで以降のFFT(Fast Fourier Transform)を行なう。また、初期同期で得られた情報に基づいて周波数オフセット値を補正する。さらに、パイロットシンボルの歪み検出値から以降のデータ(次のパイロットシンボルまで)の等化を行なう。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、通信相手が高速で移動するなど、伝送路状態が変動すると、次のパイロットシンポルまでの間に周波数オフセット値の補正やデータの等化の条件が異なってしまい、正確に補正や等化を行なうことができなくなることがある。このように正確に周波数オフセット値の補正やデータの等化を行なうことができないと、OFDM通信を安定して行なうことができない。

【0005】本発明はかかる点に鑑みてなされたものであり伝送路状態が変動しても、OFDM通信を安定して行なうことができるOFDM通信装置を提供することを目的とする。

[0006]

【課題を解決するための手段】本発明の骨子は、通常規定シンボル毎に挿入されているパイロットシンボルをシンボル挿入情報に基づいて適応的に挿入するようにしている。

【0007】すなわち、本発明は、同期用シンボル及び前記同期用シンボルと同じ信号である位相基準シンボルを有効シンボルに付加する付加手段、並びにシンボル挿入情報に基づいて前記同期用シンボルを適応的に挿入する制御を行なう制御手段を有する送信機と、受信信号を単位シンボル遅延した受信信号との間の相関をとる相関手段、及び前記相関の結果についてしきい値判定を行なうことによりシンボル同期をとる同期手段を有する受信機と、を具備することを特徴とするOFDM通信装置を提供する。

50 [0008]



20

【発明の実施の形態】本発明の第1の実施の形態に係る OFDM通信装置は、同期用シンボル及び前記同期用シンボルと同じ信号である位相基準シンボルを有効シンボルに付加する付加手段、並びにシンボル挿入情報に基づいて前記同期用シンボルを適応的に挿入する制御を行なう制御手段を有する送信機と、受信信号を単位シンボル遅延した受信信号との間の相関をとる相関手段、及び前記相関の結果についてしきい値判定を行なうことによりシンボル同期をとる同期手段を有する受信機と、を具備する 10 構成を採る。

【0009】この構成によれば、通常規定シンボル毎に 挿入されているパイロットシンボルをシンボル挿入情報 に基づいて適応的に挿入するようにしている。このよう に、適応的に挿入されたパイロットシンボルに基づいて 等化用歪み値や周波数オフセット補正値を更新する。し たがって、伝送路環境が悪くなっても、通信パラメータ に対してその環境に応じた修正を迅速に施すことができ る。その結果、伝送路状態が変動しても、OFDM通信 を安定して行なうことができる。

【0010】本発明の第2の実施の形態に係るOFDM 通信装置は、第1の態様において、受信信号から速度パラメータを抽出して通信相手の速度を測定する速度測定手段と、測定された速度が所定のしきい値を超えたときにシンボル挿入情報を前記制御手段に送るシンボル挿入情報送信手段と、を具備する構成を採る。

【0011】この構成によれば、通常規定シンボル毎に 挿入されているパイロットシンボルを、通信相手が高速 で移動しているときに適応的に挿入するようにしている ので、伝送路環境が急激に変化しても、通信パラメータ 30 に対してその環境に応じた修正を迅速に施すことができ る。その結果、伝送路状態が変動しても、OFDM通信 を安定して行なうことができる。

【0012】本発明の第3の実施の形態に係るOFDM通信装置は、第1の態様においては、受信信号のレベルを検出するレベル検出手段と、検出されたレベルが所定のしきい値を超えたときにシンボル挿入情報を前記制御手段に送るシンボル挿入情報送信手段と、を具備する構成を採る。

【0013】この構成によれば、通常規定シンボル毎に 40 挿入されているパイロットシンボルを受信レベルが劣化 したときに適応的に挿入するようにしているので、伝送 路環境が悪くなっても、通信パラメータに対してその環境に応じた修正を迅速に施すことができる。その結果、 伝送路状態が変動しても、OFDM通信を安定して行なうことができる。

【0014】本発明の第4の実施の形態に係る基地局装置は、第1から第3のいずれかの態様のOFDM通信装置を備えたことを特徴とする。本発明の第5の実施の形態に係る通信端末装置は、第1から第3のいずれかの態 50

様のOFDM通信装置を備えたことを特徴とする。

【0015】これらの構成によれば、無線通信システムにおいて、伝送路環境に対応できる基地局装置や移動局 装置のような通信端末装置を提供することができる。

【0016】本発明の第6の実施の形態に係るOFDM 通信方法は、同期用シンボル及び前記同期用シンボルと同じ信号である位相基準シンボルを有効シンボルに付加する工程、並びにシンボル挿入情報に基づいて前記同期用シンボルを適応的に挿入する制御を行なう工程を有する送信工程と、受信信号を単位シンボル遅延させる工程、前記受信信号と単位シンボル遅延した受信信号との間の相関をとる工程、及び前記相関の結果についてしきい値判定を行なうことによりシンボル同期をとる工程を有する受信工程と、を具備する。

【0017】この方法によれば、通常規定シンボル毎に挿入されているパイロットシンボルをシンボル挿入情報に基づいて適応的に挿入するようにしている。このように、適応的に挿入されたパイロットシンボルに基づいて等化用歪み値や周波数オフセット補正値を更新する。したがって、伝送路環境が悪くなっても、通信パラメータに対してその環境に応じた修正を迅速に施すことができる。その結果、伝送路状態が変動しても、OFDM通信を安定して行なうことができる。

【0018】本発明の第7の実施の形態に係るOFDM通信方法は、第6の態様において、受信信号から速度パラメータを抽出して通信相手の速度を測定する工程と、測定された速度が所定のしきい値を超えたときにシンボル挿入情報を出力する工程と、を具備する。

【0019】この方法によれば、通常規定シンボル毎に挿入されているパイロットシンボルを、通信相手が高速で移動しているときに適応的に挿入するようにしているので、伝送路環境が急激に変化しても、通信パラメータに対してその環境に応じた修正を迅速に施すことができる。その結果、伝送路状態が変動しても、OFDM通信を安定して行なうことができる。

【0020】本発明の第8の実施の形態に係るOFDM 通信方法は、第6の態様において、受信信号のレベルを検出する工程と、検出されたレベルが所定のしきい値を超えたときにシンボル挿入情報を出力する工程と、を具備する。

【0021】この方法によれば、通常規定シンボル毎に 挿入されているパイロットシンボルを受信レベルが劣化 したときに適応的に挿入するようにしているので、伝送 路環境が悪くなっても、通信パラメータに対してその環 境に応じた修正を迅速に施すことができる。その結果、 伝送路状態が変動しても、OFDM通信を安定して行な うことができる。

【0022】本発明の第9の実施の形態に係るOFDM 通信方法は、第6の態様において、前記シンボル挿入情 報が、通信相手から送信される。



【0023】この方法によれば、通常規定シンボル毎に 挿入されているパイロットシンボルを、通信相手側で受 信レベルが劣化していると判断し、パイロットシンボル を挿入する旨の指示を受けたときに、適応的に挿入する ようにしているので、伝送路環境が悪くなっても、通信 パラメータに対してその環境に応じた修正を迅速に施す ことができる。その結果、伝送路状態が変動しても、〇 FDM通信を安定して行なうことができる。

【0024】以下、本発明の実施の形態を添付図面を参 照して詳細に説明する。

(実施の形態1) 図1は、本発明の実施の形態1に係る OFDM通信装置の構成を示すブロック図である。

【0025】まず、各サブキャリア毎の送信データは、 変調部101で、例えば、QPSK (Quadrature Phase Shift Keying) やQAM (Quadrature Amplitude Modulat ion) などでディジタル変調処理された後、パイロットシ ンボル挿入部102で同期用シンボルであるパイロット シンボル(位相基準シンボル)が付加される。

【0026】パイロットシンボルが挿入された信号は、 IFFT (Inverse Fast Fourier Transform)部103で 20 IFFT演算されてOFDM信号となる。このOFDM 信号は、ガード区間挿入部104でガードインターバル が挿入される。ガードインターバルが挿入された信号 は、D/A変換部105でD/A変換されてペースパン ド信号となる。このベースバンド信号は、ローパスフィ ルタ(LPF)106で不要成分を除去した後に、アン プ107で増幅されて送信信号としてアンテナ108を 介して送信される。

【0027】一方、アンテナ109を介して受信された 信号は、自動利得制御部 (AGC) 110で利得制御さ 30 ことができ、耐マルチパス性を向上させることができ れてベースバンド信号となる。このベースバンド信号 は、直交検波処理された後にLPF111で不要周波数 成分が除去され、A/D変換部112でA/D変換され る。なお、直交検波処理により受信信号は同相成分と直 交成分に分かれるが図面では一つの信号経路としてい

【0028】このペースパンド信号は、FFT (Fast Fourier Transform)部117でFFT演算されて、各サブ キャリアに割り当てられた信号が得られる。このとき、 ベースバンド信号は、遅延器113により遅延されて乗 40 算器114に送られて複素乗算処理され、その乗算結果 が積算器115で積算される。そして、積算結果が、判 定器116に送られて、しきい値判定される。そして、 この判定結果がFFT部117に送られる。また、積算 結果は、周波数オフセット部122に送られ、周波数オ フセット値が補正され、その補正値が発振器123に送

【0029】FFT部117でFFT演算された信号 は、歪検出部118でパイロットシンボルから求められ た歪み検出値にしたがって等化処理される。さらに、こ 50 下、このシンボル同期について説明する。

の信号は、復調部119でパイロットシンボルを用いて 同期検波されて受信データとなる。

【0030】また、ベースバンド信号は、レベル検出部 120に送られ、レベル検出が行われ、そのレベル検出 結果が判定器121に送られる。判定器121では、検 出結果と所定のしきい値とが比較され、検出結果が所定 のしきい値以下である場合に、パイロットシンボル挿入 部102にパイロットシンボルを挿入するする旨の指示 を送る。

【0031】次に、上記構成を有するOFDM通信装置 10 の動作について説明する。変調部101でディジタル変 調された信号には、パイロットシンボル挿入部102で 2シンボルのパイロットシンボルが挿入される。このパ イロットシンボル挿入部102は、スイッチで構成され ており、パイロットシンボルを挿入する旨の制御信号が 入力されたときにスイッチが切り換わり、パイロットシ ンポルを挿入するようになっている。

【0032】このようにパイロットシンボルが挿入され た信号は、IFFT部103に送られ、IFFT演算さ れる。すなわち、IFFT部103では、周波数軸上に おいて位相と振幅の情報を含む複素数データを各シンボ ル期間ごとに時間軸上へIFFT変換することにより、 時間軸上の信号波形を得る。

【0033】次いで、IFFT変換された信号波形に は、ガード区間挿入部104でガードインターバル(ガ ード区間) が挿入される。具体的には、有効シンボルの 後端部の一部の波形をガードインターバルとして挿入す る。このように、遅延時間を許容するガードインターバ ルを挿入することにより、ビット誤り率の増加を抑える

【0034】次いで、このようにガードインターバルを 挿入した信号は、D/A変換部105でD/A変換され る。その後、D/A変換された信号は、通常の無線送信 処理に供された後に送信される。すなわち、上記信号 は、LPF106で不要成分が除去され、アンプ107 で増幅され、アンテナ108から送信される。

【0035】一方、アンテナ109から受信された信号 は、通常の無線受信処理に供される。すなわち、受信信 号は、AGC部110で利得制御される。この利得制御 は、受信信号のAGC用シンボルに基づいて行われる。 また、受信信号は、LPF111で不要周波数成分が除 去され、A/D変換部112でA/D変換されてベース バンド信号となる。なお、上述したように、受信信号 は、図示しない直交検波器で同相成分と直交成分に分け られてそれぞれ処理されるが、図においては、一つの経 路で表わしている。

【0036】ここで、ベースパンド信号については、パ イロットシンボルを用いてシンボル同期を確立する。以





20

【0037】まず、FFT演算前のベースバンド信号 と、FFT処理前の信号を遅延器113で、例えば1シ ンボルだけ遅延させた信号とを乗算器114に送り、そ こで複素乗算処理を行なう。

【0038】次いで、乗算部114の出力を積算部11 5に送り、複素乗算結果を積算する。ここで、パイロッ トシンボルは、2シンボル続いているので、両者の積算 結果は、単位シンボル (ここでは1シンボル) 遅延させ た信号のパイロットシンボルでピークを生じる。したが って、積算結果がしきい値を超えるタイミングを検出す 10 ることによって、シンボル同期を確立することができ

【0039】したがって、積算器115の出力である積 算結果を判定器116に送り、そこで所定のしきい値と の間で大小判定を行なう。これにより、積算結果に対す るしきい値判定がなされ、しきい値を超えたタイミング をFFT部117におけるFFT処理開始タイミングと することができる。このようにして、送信側と受信側と でシンボル同期を合わせてFFTを開始するようにタイ ミングを取る。

【0040】また、積算器115で得られた積算結果 は、周波数オフセット部122に送られて、そこで積算 結果に基づいて周波数オフセット値が補正される。この 補正に基づいて発振器123が制御される。

【0041】一方、ペースバンド信号は、レベル検出部 120に送られ、そこでレベル検出が行われる。この検 出された受信レベルは、判定器121に送られて、そこ でしきい値判定される。すなわち、検出されたレベル値 と所定のしきい値とが比較され、レベル値がしきい値を 下回るときには、伝送路の環境が悪いと判断してパイロ 30 ットシンボルを挿入するようにする。したがって、判定 器121からパイロットシンボル挿入部102にシンボ ル挿入の指示が与えられ、送信データにパイロットシン ボルが挿入される。このように、シンボル挿入の制御を 行なって、図2に示すパイロットシンボル間のシンボル 数Nを可変として、伝送路環境に適応できるようにす

【0042】A/D変換処理されたベースバンド信号 は、FFT部117において、上記FFT処理開始タイ ミングからFFT処理され、各サプキャリアに割り当て 40 られた信号が得られる。さらに、この信号は、歪み検出 部118に送られ、パイロットシンボルについての歪み 検出結果に基づいて(次のパイロットシンボルまで)の 等化が行われる。等化後の信号は、復調部119に送ら れ、そこで同期検波処理されて復調信号となる。

【0043】このように、本実施の形態のOFDM通信 装置では、通常規定シンボル毎に挿入されているパイロ ットシンボルを受信レベルが劣化したときに適応的に挿 入するようにしている。このように、適応的に挿入され たパイロットシンボルに基づいて等化用歪み値や周波数 50 るときには、伝送路の環境が急激に変化していると判断

オフセット補正値を更新する。したがって、伝送路環境 が悪くなっても、通信パラメータに対してその環境に応 じた修正を迅速に施すことができる。その結果、伝送路 状態が変動しても、OFDM通信を安定して行なうこと ができる。

【0044】なお、本実施の形態においては、受信レベ ルを検出し、その検出結果に基づいてパイロットシンボ ルを挿入する場合について説明しているが、本発明は、 受信信号のピット誤り率やSIRなどの受信品質の結果 に基づいてパイロットシンボルを挿入する場合にも適用 することができる。

【0045】(実施の形態2)図3は、本発明の実施の 形態2に係るOFDM通信装置の構成を示すブロック図 である。図3において図1と同じ部分は図1と同一の符 号を付してその詳細な説明は省略する。

【0046】本実施の形態では、通信相手が高速で移動 中である場合に、速度を測定して所定速度以上になった ときにパイロットシンボルを挿入して、適応的に通信パ ラメータを更新させる場合について説明する。

【0047】図3に示すOFDM通信装置では、受信信 号を無線受信処理することにより得られたベースバンド 信号は、速度パラメータ抽出部301に送られ、通信相 手の速度測定に必要なパラメータを抽出する。このパラ メータが速度測定部302に送られて、速度測定が行な われる。測定された速度は、判定器303に送られて所 定のしきい値と比較され、速度が所定のしきい値を超え る場合に、パイロットシンボル挿入部102にパイロッ トシンボルを挿入するする旨の指示を送る。

【0048】次に、上記構成を有するOFDM通信装置 の動作について説明する。送信データをアンテナ108 から送信する処理については、実施の形態1と同様であ る。また、アンテナ109から受信された信号から受信 データを得る処理についても実施の形態1と同様であ る。なお、受信信号は、図示しない直交検波器で同相成 分と直交成分に分けられてそれぞれ処理されるが、図に おいては、一つの経路で表わしている。また、ベースバ ンド信号については、パイロットシンボルを用いてシン ボル同期を確立する方法についても実施の形態1と同様

【0049】一方、ベースバンド信号は、速度パラメー 夕抽出部301に送られ、そこで速度パラメータが抽出 される。ここで、速度パラメータとは、通信相手の速度 測定に必要なパラメータをいい、例えばドップラー周波 数などが挙げられる。

【0050】この抽出された速度パラメータは、速度測 定部302に送られてそこで通信相手の速度が測定され る。この速度の情報は、判定器303に送られて、そこ でしきい値判定される。すなわち、測定された速度と所 定のしきい値とが比較され、レベル値がしきい値を上回

してパイロットシンボルを挿入するようにする。したがって、判定器303からパイロットシンボル挿入部102にシンボル挿入の指示が与えられ、送信データにパイロットシンボルが挿入される。このように、シンボル挿入の制御を行なって、図2に示すパイロットシンボル間のシンボル数Nを可変として、伝送路環境に適応できるようにする。

【0051】このように、本実施の形態のOFDM通信装置では、通常規定シンボル毎に挿入されているパイロットシンボルを、通信相手が高速で移動しているときに 10 適応的に挿入するようにしている。このように、適応的に挿入されたパイロットシンボルに基づいて等化用歪み値や周波数オフセット補正値を更新する。したがって、伝送路環境が急激に変化しても、通信パラメータに対してその環境に応じた修正を迅速に施すことができる。その結果、伝送路状態が変動しても、OFDM通信を安定して行なうことができる。

【0052】(実施の形態3)図4は、本発明の実施の 形態3に係るOFDM通信装置の構成を示すブロック図 である。図4において図1と同じ部分は図1と同一の符 20 号を付してその詳細な説明は省略する。

【0053】本実施の形態では、通信相手側で受信レベルが劣化したと判断し、パイロットシンボルを挿入するように指示してきたときに、パイロットシンボルを挿入して適応的に通信パラメータを更新させる場合について説明する。

【0054】図4に示すOFDM通信装置では、パイロットシンボル挿入部102に通信相手からのシンボル挿入情報が入力されるようになっている。このシンボル挿入情報は、受信信号から抽出することができる。

【0055】次に、上記構成を有するOFDM通信装置の動作について説明する。送信データをアンテナ108から送信する処理については、実施の形態1と同様である。また、アンテナ109から受信された信号から受信データを得る処理についても実施の形態1と同様である。なお、受信信号は、図示しない直交検波器で同相成分と直交成分に分けられてそれぞれ処理されるが、図においては、一つの経路で表わしている。また、ベースバンド信号については、バイロットシンボルを用いてシンボル同期を確立する方法についても実施の形態1と同様 40である。

【0056】通信相手側が受信レベルを検出し、そのレベルが劣化していると判断した場合に、通信相手がパイロットシンボルの挿入が必要である旨のシンボル挿入情報を送信する。このシンボル挿入情報を受信してそのシンボル挿入情報をパイロットシンボル挿入部102に入力する。したがって、シンボル挿入情報にしたがって、送信データにパイロットシンボルが挿入される。このように、シンボル挿入の制御を行なって、図2に示すパイロットシンボル間のシンボル数Nを可変として、伝送路50

環境に適応できるようにする。

【0057】このように、本実施の形態のOFDM通信装置では、通常規定シンボル毎に挿入されているパイロットシンボルを、通信相手側で受信レベルが劣化していると判断し、パイロットシンボルを挿入する旨の指示を受けたときに、適応的に挿入するようにしている。このように、適応的に挿入されたパイロットシンボルに基づいて等化用歪み値や周波数オフセット補正値を更新する。したがって、伝送路環境が悪くなっても、通信パラメータに対してその環境に応じた修正を迅速に施すことができる。その結果、伝送路状態が変動しても、OFDM通信を安定して行なうことができる。

10

【0058】本発明のOFDM通信装置は、無線通信システムにおける移動局装置のような通信端末装置及び基地局装置に適用することができる。

【0059】上記実施の形態 $1\sim3$ においては、復調について位相基準シンボルとしてパイロットシンボルを用いた同期検波を行なう場合について説明しているが、本発明は、基準シンボルを用いた遅延検波を行なう場合についても適用することができる。この場合、復調部119においては、同期検波処理の代わりに遅延検波処理がなされる。

【0060】なお、本発明は、上記実施の形態1~3に限定されず、種々変更して実施することが可能である。また、上記実施の形態1~3は、適宜組み合わせて実施することが可能である。

[0061]

30

【発明の効果】以上説明したように本発明のOFDM通信装置は、通常規定シンボル毎に挿入されているパイロットシンボルをシンボル挿入情報に基づいて適応的に挿入するようにしている。このように、適応的に挿入されたパイロットシンボルに基づいて等化用歪み値や周波数オフセット補正値を更新する。したがって、伝送路環境が悪くなっても、通信パラメータに対してその環境に応じた修正を迅速に施すことができる。その結果、伝送路状態が変動しても、OFDM通信を安定して行なうことができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施の形態1に係るOFDM通信装置 の構成を示すプロック図

【図2】上記実施の形態に係るOFDM通信装置におけるサブキャリア配置を示す図

【図3】本発明の実施の形態2に係るOFDM通信装置の構成を示すプロック図

【図4】本発明の実施の形態3に係るOFDM通信装置の構成を示すブロック図

【符号の説明】

101 変調部

102 パイロットシンポル挿入部

103 IFFT部



12

	. 11
1 0 4	ガード区間挿入部
105	D/A変換部
106,	111 LPF
107	アンプ
108,	109 アンテナ
1 1 0	AGC部
1 1 2	A/D変換部
_	

1 1 3 遅延器

114 乘算器

1 1 5 積算器 116, 121, 303 判定器

FFT部 1 1 7

1 1 8 歪み検出部

復調部 1 1 9

レベル検出部 120

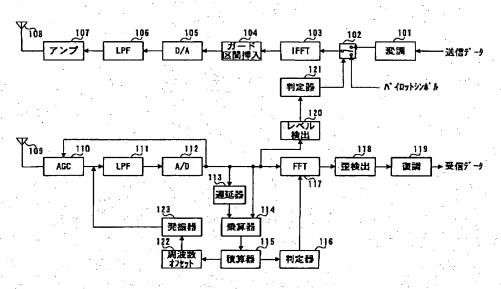
1 2 2 周波数オフセット部

1 2 3 発振器

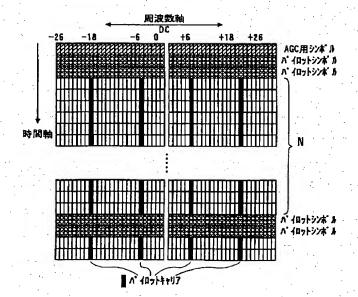
3 0 1 速度パラメータ抽出部

3 0 2 速度測定部

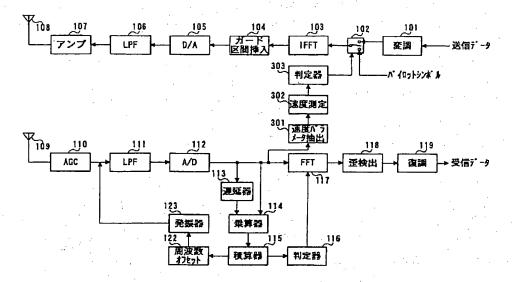
【図1】



[図2]



【図3】



[図4]



